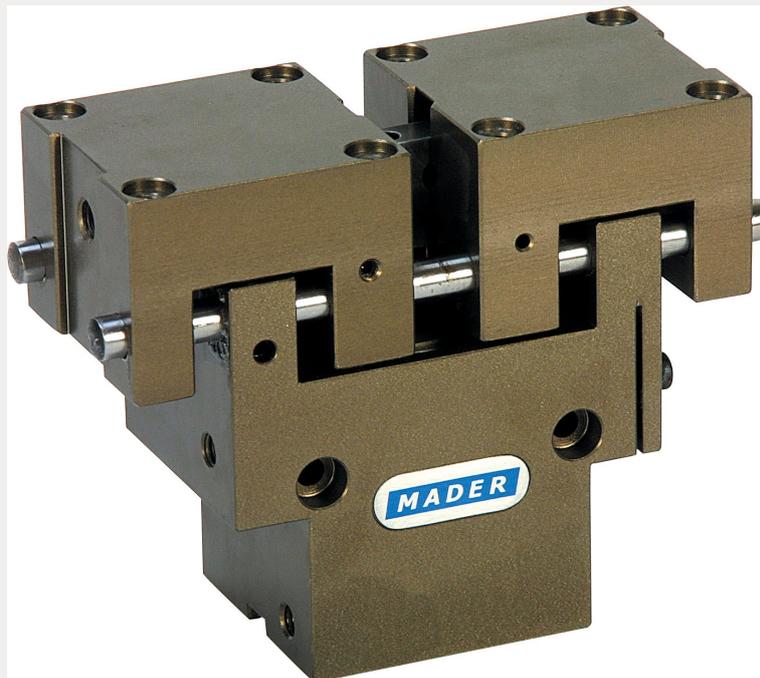
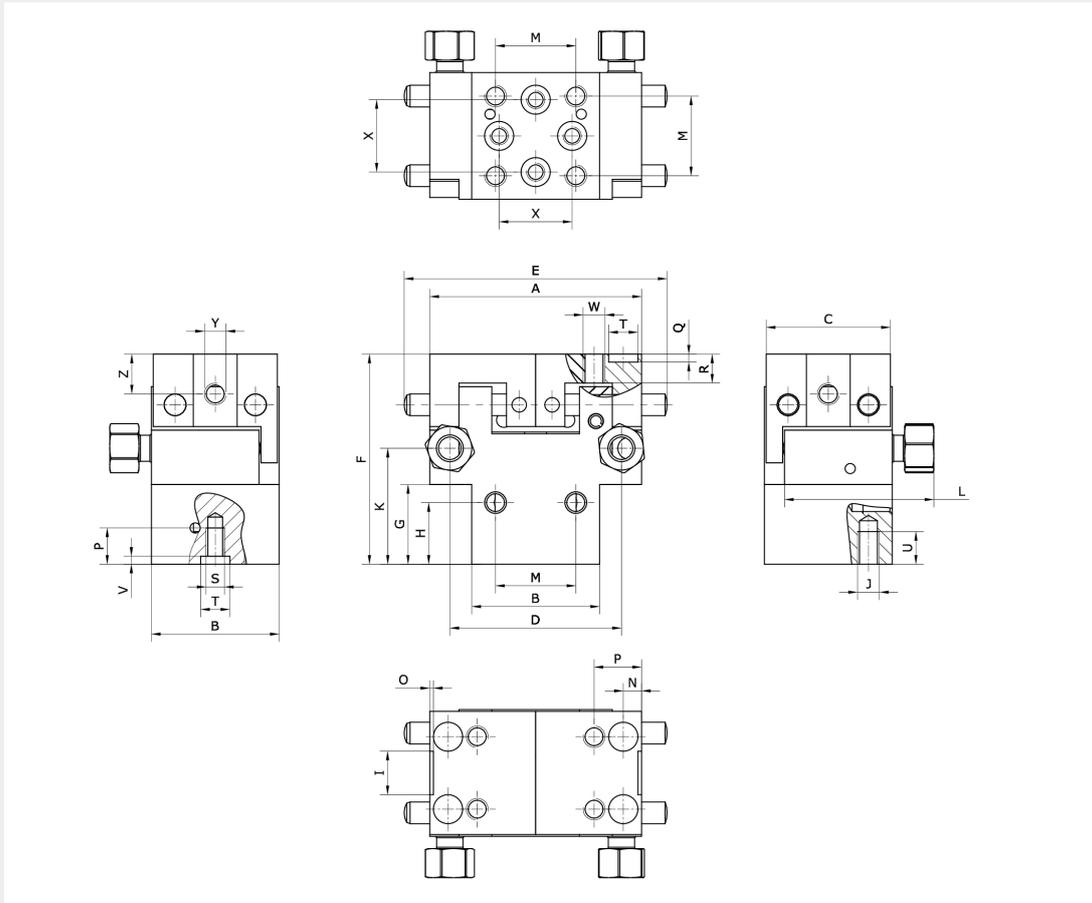


Technische Daten:

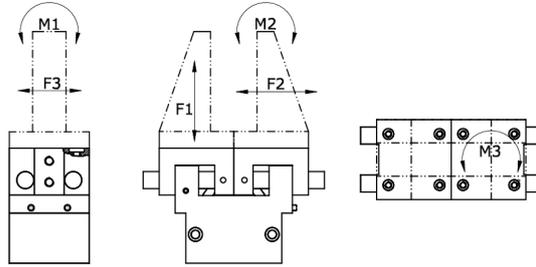
Wiederholgenauigkeit:	±0,02 mm
Führung:	Stahlgleitführung geschliffen, gehärtet
Wirkprinzip:	Kulissenkinematik
Antrieb:	Druckluft (4 – 8 bar), konstant, gefiltert (10 µm) und getrocknet, geölt oder ungeölt
Ansteuerung:	4/2- oder 5/2-Wegeventil
Werkstoff Gehäuse:	hochfestes Aluminium, Hard Coat beschichtet
Funktionsprinzip:	parallel
Bewegungsart:	greifen





Artikelnummer	Typ	Hub pro Backe	Fingerlänge max.
215936	PGR-36-4	4 mm	40 mm
Klemmkraft bei 6 bar	Spreizkraft bei 6 bar	Empfohlenes Werkstückgewicht	Zylinder-Ø
36 N	46 N	0,17 kg	16 mm
Luftverbrauch/Doppelhub	Anschluss	Massenträgheitsmoment	Gewicht
0,8 cm ³	M5	27,8 kgmm ²	0,105 kg
A	B	C	D
50	24	26	24 ±0,02
E	F	G	H
60	45	12,5	18,5
I	J	K	L
10 H8	6	24	2,5
M	N	O	P
15 ±0,02	15 ±0,02	15 ±0,02	5
Q	R	S	T
15 ±0,02	6	M4	M5
U	V	W	X
7 K7	1,6	4,3	7,5
Y	Z	A1	B1
M4	6	4,2	4,5
C1	D1	E1	F1
7	-	-	1
Fingerbelastung M1	Fingerbelastung M2	Fingerbelastung M3	Fingerbelastung F1
3,9 Nm	3,7 Nm	1,3 Nm	250 N
Fingerbelastung F2	Fingerbelastung F3		
82 N	71 N		

Zulässige Momente



$$\frac{M_{1\text{eff}}}{M_{1\text{zul}}} + \frac{M_{2\text{eff}}}{M_{2\text{zul}}} + \frac{M_{3\text{eff}}}{M_{3\text{zul}}} \leq 1$$

$$\frac{F_{1\text{eff}}}{F_{1\text{zul}}} + \frac{F_{2\text{eff}}}{F_{2\text{zul}}} + \frac{F_{3\text{eff}}}{F_{3\text{zul}}} \leq 1$$